

過去受賞者の現在の研究内容

(ふりがな) 氏 名	た さ き つ よ し 田 崎 豪	
所属・職	名城大学・准教授	
研究分野	ロボットビジョン	
研究内容	<p>人間の作業負荷軽減のため、商品などの整理を行う物体整理ロボットの研究を行っています。物体を整理する際に、整理対象をひとつひとつロボットに学習させるのは非効率的です。そこで、整理対象は「普段とは異なる状態である」ということに着目しました。いったん人間の手によって整理された環境をロボットに学習させ、作業時には、学習した状態とは異なる状態にある物体を整理対象物体としてまとめて検出する新手法を開発しました。</p> <p>普段と異なる状態を検出するという技術は、整理対象商品の検出だけではなく「リサイクル施設での異物検出」にも応用しています。</p> <div style="text-align: center;">  </div>	
希望する 共同研究先 連携内容	<p>作業自動化を目指す企業、協働ロボットメーカー ロボットが扱う作業対象の検出が可能か否かの検討から開始させていただきます。</p>	
問合せ先	<p>電 話：052-838-2310 Web サイトお問い合わせ：https://wwwms.meijo-u.ac.jp/tasaki/</p>	